

En este trabajo, nos centraremos en cuestiones de regularidad sobre las soluciones de los sistemas del tipo

$$\operatorname{div} \mathcal{A}(x, Du(x)) = \operatorname{div} G.$$

En general, asumimos que $\mathcal{A} : \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^{n \times n} \rightarrow \mathbb{R}^{n \times n}$ satisface ciertas condiciones de acotación y elipticidad, y que G pertenece a un espacio de funciones adecuado. Para alcanzar nuestros resultados, iremos desgranando poco a poco el *Sistema en Forma de Divergencia* anterior. En un primer momento, nos limitaremos al caso $n = 2$ y lineal con respecto a la variable del gradiente. En tal caso podemos interpretar el sistema como una *Ecuación de Beltrami Generalizada*

$$\bar{\partial} f = \mu \partial f + \nu \bar{\partial} \bar{f} + h,$$

en el plano complejo. Esto nos permitirá estudiar el problema mediante herramientas del *Análisis Complejo*. Por contra, si $n > 2$ no podemos resumirnos al plano complejo y trabajaremos en \mathbb{R}^n . Por ello, estudiaremos el problema $\mathcal{A}(x, \xi)$ no lineal mediante las herramientas clásicas de EDPs y de análisis armónico.

En el caso de la *Ecuación de Beltrami Generalizada* veremos que si μ, ν pertenecen a $W_c^{1,p}(\mathbb{C})$ y $h \in W_{loc}^{1,s}(\mathbb{C})$, entonces tenemos que

$$\left. \begin{array}{l} f \in L_{loc}^r(\mathbb{C}) \\ \bar{\partial} f = \mu \partial f + \nu \bar{\partial} \bar{f} + h \end{array} \right\} \implies f \in W_{loc}^{2,s}(\mathbb{C})$$

para ciertos valores p, r y s . Además, estudiamos la función $\log(\partial\phi)$ donde $\phi \in W_{loc}^{1,2}(\mathbb{C})$ es un homeomorfismo solución de la *Ecuación de Beltrami Generalizada Homogénea* (es decir, $h = 0$) cuando los coeficientes tienen una regularidad Sobolev y Sobolev Fraccionaria. Concretamente alcanzamos la implicación

$$\mu, \nu \in W_c^{\alpha,p}(\mathbb{C}) \implies \log(\partial\phi) \in W^{\alpha,s}(\mathbb{C})$$

para algunos valores $p \geq s > 1$ si $\alpha = 1$ y $p = s = \frac{2}{\alpha}$ si $\alpha < 1$.

Cuando pasamos a dimensiones superiores (\mathbb{R}^n con $n \geq 2$) primero estudiamos el sistema

$$\operatorname{div} \mathcal{A}(x, Du(x)) = 0$$

donde supondremos que la aplicación $x \rightarrow \mathcal{A}(x, \xi)$ es de tipo de Besov o de Triebel-Lizorkin. En este caso llegaremos a demostrar que existe un número $p_0 = p_0(n, \sigma, \ell)$ para el que se cumple que

$$\begin{aligned} x \rightarrow \mathcal{A}(x, \xi) \in F_{\frac{n}{\alpha}, \infty}^{\alpha}(\Omega) \text{ local} &\implies Du \in B_{p, \infty}^{\alpha}(\Omega) \text{ local} \\ x \rightarrow \mathcal{A}(x, \xi) \in B_{\frac{n}{\alpha}, q}^{\alpha}(\Omega) \text{ local} &\implies Du \in B_{p, q}^{\alpha}(\Omega) \text{ local} \end{aligned}$$

para toda $2 \leq p \leq \min\{\frac{n}{\alpha}, p_0\}$ donde $u \in W_{loc}^{1,2}(\Omega)$ es cualquier solución débil de del sistema homogéneo. Posteriormente pasaremos a tratar el caso no homogéneo. Aquí, la situación cambia drásticamente ya que aparecen ciertas dificultades en el índice q . En este caso, hemos demostrado que si $x \rightarrow \mathcal{A}(x, \xi) \in B_{\frac{n}{\alpha}, q}^{\alpha}(\Omega)$ local, entonces toda $u \in W_{loc}^{1,2}(\Omega)$ solución débil del sistema no homogéneo cumple la implicación

$$G \in B_{p, q}^{\alpha} \implies Du \in B_{p, q}^{\alpha}$$

para toda $p \in \left(\max\{p'_0, \frac{nq}{n+\alpha q}\}, \min\{\frac{n}{\alpha}, p_0\} \right)$. Además, nuestros argumentos demostrarán que la restricción $p < \min\{\frac{n}{\alpha}, p_0\}$ puede relajarse hasta $p < \frac{n}{\alpha}$ cuando \mathcal{A} es lineal en la variable del gradiente. Mas aún, las tres últimas implicaciones son óptimas en el sentido de que no podemos esperar $Du \in B_{r, l}^{\beta}$ para alguna $\beta > \alpha$.

In this paper, we will focus on questions of regularity about the solutions of systems of the type

$$\operatorname{div} \mathcal{A}(x, Du(x)) = \operatorname{div} G.$$

In general, we assume that $\mathcal{A} : \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^{n \times n} \rightarrow \mathbb{R}^{n \times n}$ satisfies certain conditions of boundedness and ellipticity, and G belongs to a suitable space functions. To achieve our results, we gradually will decomposing the previous *System Divergence Form*. At first, we will limit ourselves to the case $n = 2$ and linear with respect to the variable gradient. In this case we can interpret the system as a *Generalized Beltrami Equation*

$$\bar{\partial} f = \mu \partial f + \nu \bar{\partial} f + h,$$

in the complex plane. This will allow us to study the problem using tools of *Complex Analysis*. Conversely, if $n > 2$, we can not summarize to the complex plane and we will work on \mathbb{R}^n . Therefore, we will study the problem $\mathcal{A}(x, \xi)$ nonlinear using the classic tools of PDEs and harmonic analysis.

In the case of the *Generalized Beltrami equation*, we will see that if μ, ν belong to $W_c^{1,p}(\mathbb{C})$ and $h \in W_{loc}^{1,s}(\mathbb{C})$, then we have that

$$\left. \begin{array}{l} f \in L_{loc}^r(\mathbb{C}) \\ \bar{\partial} f = \mu \partial f + \nu \bar{\partial} f + h \end{array} \right\} \implies f \in W_{loc}^{2,s}(\mathbb{C})$$

for some values of p, r and s . Furthermore, we study the function $\log(\partial\phi)$ where $\phi \in W_{loc}^{1,2}(\mathbb{C})$ is a homeomorphism solution of the *Homogeneous Generalized Beltrami Equation* (ie, $h = 0$) when the coefficients have a Sobolev and Sobolev Fractional regularly. Specifically we attain the involvement

$$\mu, \nu \in W_c^{\alpha,p}(\mathbb{C}) \implies \log(\partial\phi) \in W^{\alpha,s}(\mathbb{C})$$

for some values of $p \geq s > 1$ if $\alpha = 1$ and $p = s = \frac{2}{\alpha}$ if $\alpha < 1$.

When we pass to higher dimensions (\mathbb{R}^n with $n \geq 2$) first we studied the system

$$\operatorname{div} \mathcal{A}(x, Du(x)) = 0$$

where we suppose that the application $x \rightarrow \mathcal{A}(x, \xi)$ is of type Besov or Triebel-Lizorkin. In this casem we prove that there is a number $p_0 = p_0(n, \sigma, \ell)$ for which it holds that

$$x \rightarrow \mathcal{A}(x, \xi) \in F_{\frac{n}{\alpha}, \infty}^{\alpha}(\Omega) \text{ local} \implies Du \in B_{p, \infty}^{\alpha}(\Omega) \text{ local}$$

$$x \rightarrow \mathcal{A}(x, \xi) \in B_{\frac{n}{\alpha}, q}^{\alpha}(\Omega) \text{ local} \implies Du \in B_{p, q}^{\alpha}(\Omega) \text{ local}$$

for all $2 \leq p \leq \min\{\frac{n}{\alpha}, p_0\}$ where $u \in W_{loc}^{1,2}(\Omega)$ is any weak solution of the homogeneous system. Later, we will treat the non-homogeneous case. Here, the situation changes drastically since certain difficulties arise in index q . In this case, we have shown that if $x \rightarrow \mathcal{A}(x, \xi) \in B_{\frac{n}{\alpha}, q}^{\alpha}(\Omega)$ locally, then all $u \in W_{loc}^{1,2}(\Omega)$ weak solution of the nonhomogeneous system meets the involvement

$$G \in B_{p, q}^{\alpha} \implies Du \in B_{p, q}^{\alpha}$$

for all $p \in \left(\max\{p'_0, \frac{nq}{n+\alpha q}\}, \min\{\frac{n}{\alpha}, p_0\} \right)$. In addition, our arguments showing that the restriction $p < \min\{\frac{n}{\alpha}, p_0\}$ can relax until $p < \frac{n}{\alpha}$ when \mathcal{A} is linear into the variable gradient. Moreover, the last three implications are optimal in the sense that we can not expect $Du \in B_{r, l}^{\beta}$ locally for some $\beta > \alpha$.